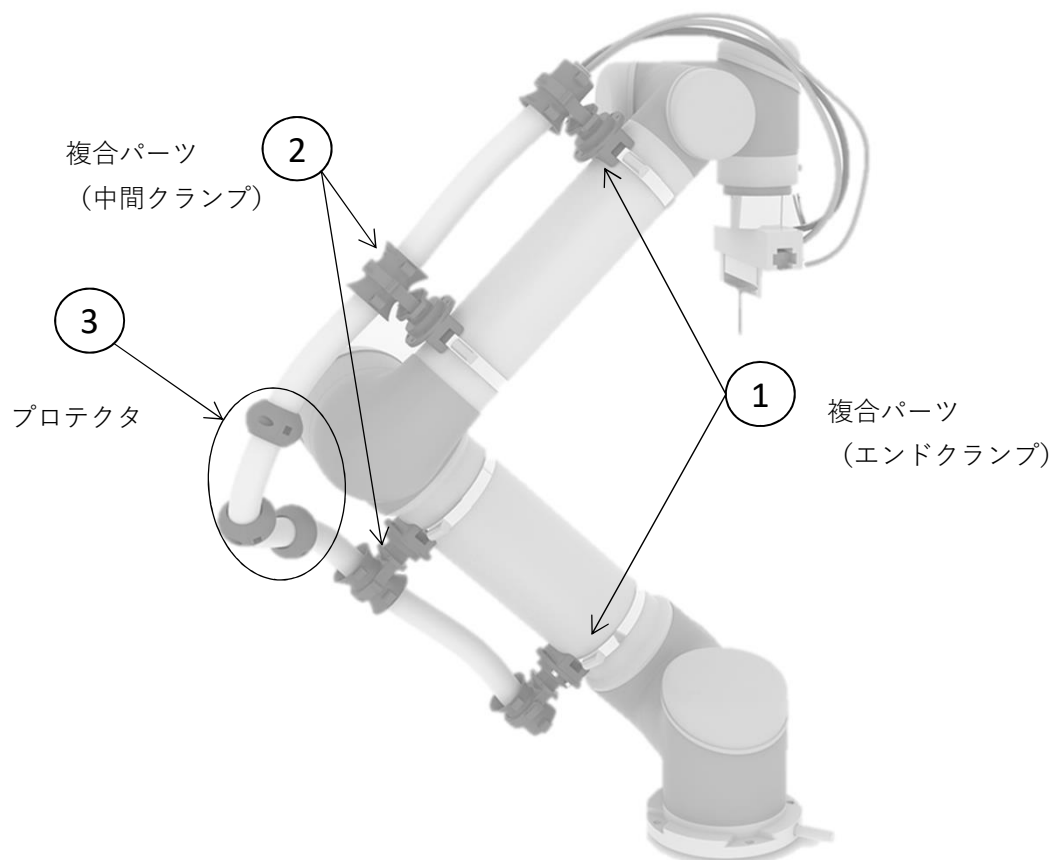


パーツ組立方法（ROBO-BAND KIT）

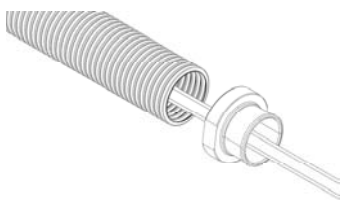
※ロボットへの取付手順ではございません。



-
- ・この説明書では、各部位のパーツ組立方法について記載しております。
※）ロボットへの取付手順ではございません。
 - ・一部部品に組み合わせづらいものがありますが、仮止めのための構造となっておりますため、不良品ではございません。
 - ・各パーツのボルトサイズは、「ボルトサイズ一覧」をご参照ください。

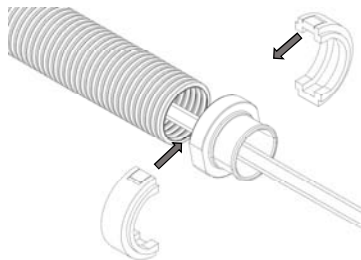
1

1



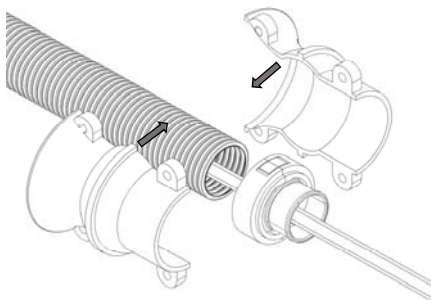
ケーブル、ホース類をVCGの穴に通します

2



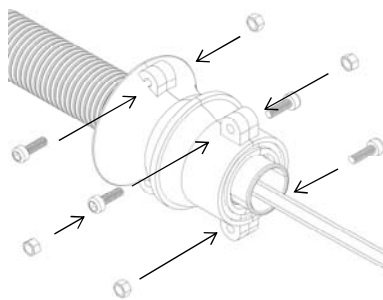
RKSCをVCGの上に取り付けます

3



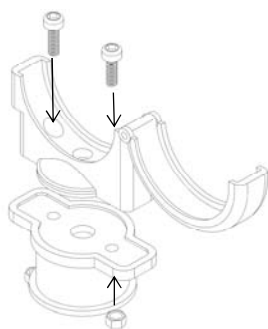
RKSCを覆うようにRKSを取り付けます

4



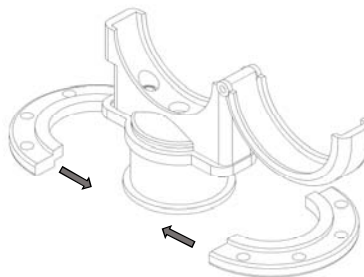
ボルトでRKSを固定します

5



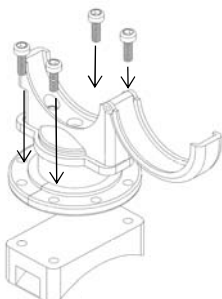
ボルト、ナットで
RKCをRKR(上部)に固定します

6



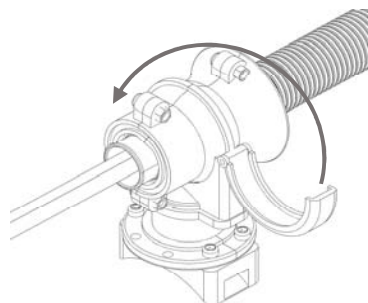
RKR(上部)を挟むようにRKR(下部)を組み立てます

7



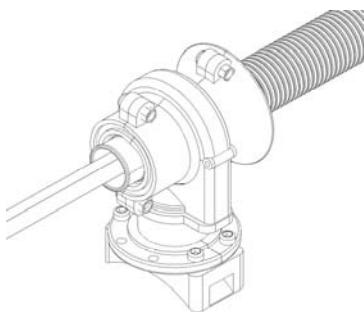
ボルトでメインブラケットに取り付けます

8



RKCを閉じます
※カチッと音が鳴るまで
押し込んでください

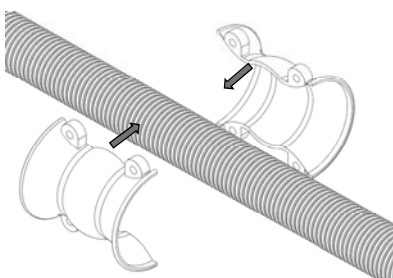
9



組立完了

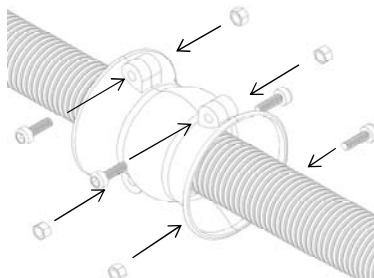
2

1



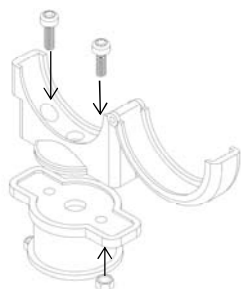
RKDでFLEXを挟み込みます

2



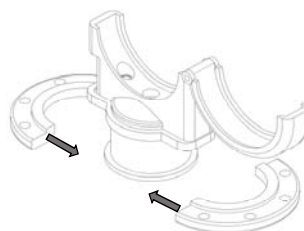
組付けボルトでRKDを固定します

3



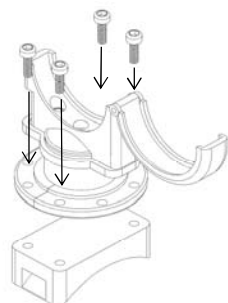
ボルト、ナットで
RKCをRKR(上部)に固定します

4



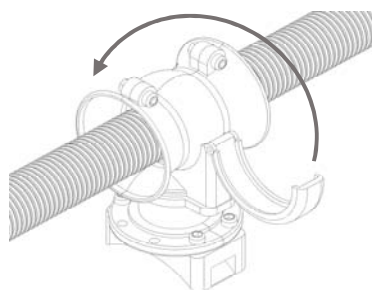
RKR(上部)を挟むようにRKR(下部)を組み立てます

5



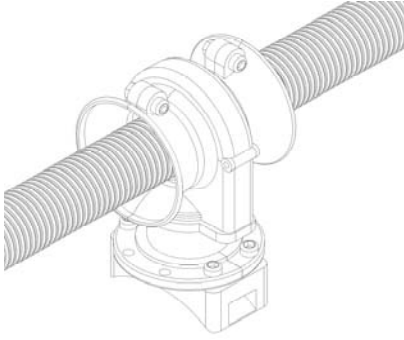
ボルトでメインブラケットに取り付けます

6



RKCを閉じます
※カチッと音が鳴るまで
押し込んでください

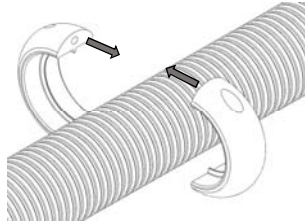
7



組立完了

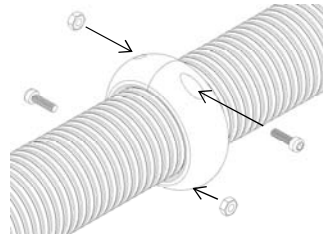
3

1



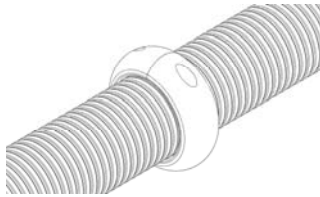
RKTPでFLEXを挟み込みます

2



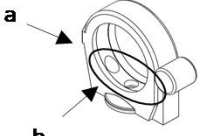
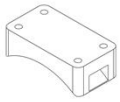
ボルト、ナットで
固定します

3



組立完了

ROBO-BAND KIT ボルトサイズ一覧表

型 式	組付け	22	28
 R KTP (FLEXプロテクタ)		M3×10 (2個) ナット (2個)	
 #22 #28 R KS (FLEXエンドクランプ)		M3×8 (4個) ナット (4個)	
 R KD (FLEX中間クランプ)		M3×8 (4個) ナット (4個)	
 R KC (RKSホルダ)	a	 ツメ嵌合	
	b	 R KR (回転アダプタ) M4×12 (2個) ナット (2個)	
 R KR (回転アダプタ)	 B RK (ブラケット)	M4×12 (4個) スプリングワッシャー (4個) インサートナット	
 R KSC (クランプサポートリング)		ツメ嵌合	


Sanritsu Co.
株式会社 サンリツコーポレーション

本 社 〒458-0814 名古屋市緑区鶴が沢一丁目327番地
Tel 052-876-9011 Fax 052-877-2633
滝ノ水営業所 〒458-0025 名古屋市緑区鳥澄一丁目206番地
Tel 052-893-6466 Fax 052-893-6467
<http://sanritsu-co.com/>